

# 名詞一覽表

等號= 表示同一概念有不同的名詞

◎表示重要名詞

○表示一般名詞

\*表示本書引入的名詞

## 第九章 內積

### **1 b** 定義

\*標準實內積

\*(雙線性)標準複內積

\*(左線性)標準複內積

\*(右線性)標準複內積

○歐氏空間(Euclidean space)

○單式空間(unitary space)=酉空間

○內積(inner product)=純量積(scalar product)

### **2** 定義

○實內積(real inner product)

○內積(inner product)

\*左線性複內積(complex inner product)

\*右線性複內積(complex inner product)

○內積空間(inner product space)

○純量積 (scalar product)

○正定純量積

○厄米特積(Hermitian product)

○正定厄米特積

### **3** 範例

○連續(continuous)

### **4** 定義

○正交(orthogonal)

○正交補集(orthogonal complement)

○長度(norm)

○單位向量(unit vector)

○單位化(normalization)

○距離(distance=metric)

○正交集(orthogonal set)

○正交單位集(orthonormal set)

○正交單位基底(orthonormal basis)

○第一型柴比雪夫多項式(Tchebycheff

polynomial of the first kind)

### **7 b** 範例

\*內積的座標公式

### **9** 定理

○柯西不等式(Cauchy-Bunyakovskii-Schwarz inequality)

### **9 a** 定理

○三角不等式(triangular inequality)

### **1 1** 定義

○正投影(orthogonal projection)

○正投影向量

○正投影映射

### **1 2** 定理

\*正交基底的正投影公式

○Bessel's inequality

### 13 定理

○最小距離性質

### 14 範例

○Fourier expansion

### 15 定理

### 16 定理

◎正交化(orthogonalize)

◎Gram–Schmidt orthogonalization process

### 19 演算法

◎ QR分解(QR-decomposition

=QR factorization)

○未單位化之QR分解(unnormalized

QR-decomposition)

○單位化之QR分解(normalized

QR-decomposition)

### 21 a 定理

◎近似解問題

=最小平方問題(least square problem)

### 22 定理

\*正投影公式

### 2b 範例

\*矩陣抽出法

### 2c 定理

\*(雙線式及1.5線式的)矩陣相等定理

### 6 定義

○形式的矩陣表示(原始型, 轉置型)

### 7 定理

\*坐標計算公式

### 8 定理

\*矩陣表示的變換公示

### 10 定義

○相合(congruence) (中文譯名不統一)

○厄米特相合(hermitian congruence)

### 12 定義

○厄米特(Hermitian)矩陣

=自伴隨(self adjoint)矩陣

○斜(skew)厄米特矩陣

○對稱(symmetric)矩陣

○斜(skew)對稱矩陣=反(anti)對稱矩陣

### 14 定理

○對稱部

○斜對稱部

### 15 定理

○不變性

### 16 定義

\*共軛對稱性

○厄米特式(Hermitian form)

○對稱性

○對稱雙線式(symmetric bilinear form)

### 17 a 定義

## 第十章 形式

### 1 定義

◎雙線式(bilinear form)

◎左(右)1.5線式(sesqui-linear form)

=形式(form)

○二次式(quadratic form)

\*共軛二次式

### 18 定理

\*實定(real definite)

### 19 定義

◎正半定(positive semidefinite)矩陣,

◎正定(positive definite)矩陣,

○負半定(negative semidefinite)矩陣

○負定(negative definite)矩陣

○不定(indefinite)矩陣

○正半定式

○正定式

### 19a 定義

\*弱正定矩陣

\*弱正半定矩陣

### 21 定義

○退化(degenerate)

○非退化(non-degenerate),

### 27 定義

○左上角行列式(principle minor)

### 29 定義

○伴隨映射(adjoint mapping)

○伴隨算子(adjoint operator)

### 31 定義

○厄米特(Hermitian)算子

=自伴隨(self-adjoint)算子

○斜厄米特(skew-Hermitian)算子

○正定(positive)算子

○單式(unitary)算子

○正則(normal)算子

## 第十一章 空間分解

### 1 定義

◎獨立(independent)子空間

◎子空間的和(direct sum)

○互補(complementary)子空間

○直和分解

○不相交(disjoint)子空間

○兩兩獨立(pairwise independent)

### 6 定理

\*直和的基底特性

### 10 定義

○投影=投影映射

(projection=idempotent)

○等幂矩陣(idempotent)

\*互斥(disjoint)映射

○完整投影集(complete set of projection)

○自逆矩陣(involutory)

### 15 定義

○正交(orthogonal)子空間

○正交和(orthogonal sum)

○正交分解(orthogonal decomposition)

○正交互補(orthogonal complementary)

### 19 定義

正投影=正投影映射(orthogonal projection)

### 23 定理

\*基本子空間的正交定理

### 25 定義

○T-不變子空間(T-invariant subspace)

**27** 定義

○方陣的直和(direct sum)

○扇基底(fan basis)

**29** 定理

○妥善定義(well-defined)

**\*27** 特徵多項式的展開公式**15** 定義

○對角化(diagonalization)

○可對角化(diagonalizable)

○non-defective

○defective

**18** 定義

○代數重數(algebraic multiplicity),

○幾何重數(geometric multiplicity)

**24** 定理

○光譜分解(Spectral decomposition)

**27** 定義

○可同步對角化

(simultaneous diagonalizable)

## 第十二章 對角化

**1** 定義

○特徵向量(characteristic vector)

=固有向量(eigenvector)

○特徵值(characteristic value)

=固有值(eigenvalue)

**8** 定義

○特徵子空間(characteristic subspace)

=eigenspace)

○特徵多項式(characteristic polynomial)

○特徵方程式

○光譜(spectrum)

**9a** 定理

○餘式定理

○因式定理

○代數學基本定理

(fundamental theorem of algebra)

○分解體(splitting field)

**9b** 定理

○中間值定理(mean-value theorem)

=勘根定理

**13** 定理

## 第十三章 單式對角化

**1** 定義

○單式(unitary)矩陣

○正交(orthogonal)矩陣

○單式(unitary)映射

**7** 定義

○可三角化(triangulable)

**9** 定義

○單式等價(unitary equivalent)

○單式對角化(unitarily diagonalizable)

○單式三角化(unitarily triangulable)

○正交等價(orthogonally equivalent)

○正交對角化(orthogonally diagonalizable)

◎正交三角化(orthogonally triangulable)

◎可單式對角(三角)化

## 10 定理

◎Schur's lemma

## 12 定義

◎正則矩陣(normal matrix)

○正則算子(normal operator)

## 20 範例

○form的對角化

## 21 定理

○主軸定理(Principle Axis Theorem)

## 25 定義

◎瑞雷商式(Rayleigh's quotient)

## 26 定理

◎Rayleigh's principle

## 27 定義

○奇異值矩陣(singular value matrix),

○奇異值(singular value)

## 28 定理

○奇異值分解

(Singular Value Decomposition)

○左奇異向量(left singular vector)

○右奇異向量(right singular vector)

# 第十四章 幕零

## 1 定義

○幕零算子(nilpotent);

○指標(index)

◎幕零矩陣(nilpotent);

## 2 定義

\*下移矩陣,

○循環矩陣(cyclic matrix)

## 3 定義

\*局部幕零算子

\*局部可逆算子

## 4 定理

\*核空間鏈(kernel chain)

## 5 定理

\*像空間鏈(image chain)

## 7 定理

○Fitting's lemma

## 9 定義

○T-循環子空間(T-cyclic subspace)

○高度(height)

○周期(period)

## 12 定理

○幕零的循環分解定理

(cyclic decomposition theorem for nilpotent)

○不變集(invariant set)

○Jordan Canonical form

# 第十五章 Jordan Form

## 3 定義

○廣義特徵子空間(generalized eigenspace)

○廣義特徵向量(generalized eigenvector)

## 7 定義

○基本矩陣(elementary Jordan matrix  
=Jordan block)

## 8 定理

◎Jordan Canonical form  
=Jordan form  
=classical canonical form

○Segre特徵數(Segre characteristics)

## 8a 範例

\*Jordan基底關係圖

## 13a 範例

○可對角化部(diagonalizable part)  
○冪零部(nilpotent part)

# 第十六章 綜合論述

## 5b 定理

\*等比型數列  
\*等比數列收斂區

## 5c 定理

○上界(upper bound)

## 14 範例

○Markov chain

## 18 定理

○Cayley–Hamilton定理

## 21 定義

○最小多項式(minimal polynomial)

## 25 定理

○質因式分解定理

(Primary Decomposition Theorem)

## 25a 定理

○Lagrange內插法

## 30 定義

\*矩陣對的特徵向量與特徵值  
\*矩陣對的特徵多項式  
\*矩陣對的特徵子空間

## 附錄B 範數理論

## 1 定義

○範數(norm)  
○賦範空間(normed vector space)  
○半徑(radius)  
○單位球面(unit sphere)  
○單位球(unit ball)  
○衍生(induced)

## 2 範例

○標準範數(standard norm)  
○Euclidean norm  
○unitary norm  
○Minkowski's inequality

## 5 定義

○範數等價(equivalent)

## 7 定義

○收斂(converge)  
○極限(limit)  
○發散(diverge)

## 11 定義

○向量級數(series of vectors)

**14** 定義

- 有界(bounded)線性映射
- 無界(unbounded)線性映射

**16** 定義

- 極限(limit)
- 連續(continuous)
- 均勻連續(uniformly continuous)

**18** 定義

- 映射範數(transformation norm)

**22** 定理

- 最大絕對行和  
(maximum absolute column sum)
- 最大絕對列和  
(maximum absolute row sum)

**25** 定義

- 條件數(condition number)

**29** 定理

- 擾動(perturbation)
- 相對誤差(relative error)

**30** 定義

- 條件良好(well-conditioned)
- 條件不良(ill-conditioned)

**附錄D** 線性映射與幾何**1** 範例

- 常數映射(constant mapping)
- 恆等映射(identity mapping)
- 零映射(zero mapping)

○反轉映射=原點鏡射(reflection about o )

○倍數k的伸縮映射(scaling with factor k)

○伸展映射(expansion)

○收縮映射(compression)

○倍數k的z向伸縮映射(the scaling  
along the z direction by factor k)

**3** 範例

○平移(translation)

○仿射映射(affine mapping)

**4** 範例

○切變(shear)

**5** 範例

對換軸映射

**8** 定義

○(斜)投影點

○(斜)鏡射點

○正投影點,

○正鏡射點

\*鏡域

○投影映射(projection)

○投影矩陣(projection matrix)

○鏡射映射(reflection)

○鏡射矩陣

**10** 定理

\*投影及鏡射的關係定理(幾何型)

**11** 定理

\*投影及鏡射的關係定理(代數型)

**12** 定理

○自逆矩陣(involutory)

**13** 定理

○Householder矩陣

**17 定理**

\*  $\mathbb{R}^n$  上的正投影公式

**18 定義**

○外積

\* 外積矩陣

**24 範例**

○ $\mathbb{R}^3$  的旋鏡射

**26 定理**

○實正交矩陣